

# Transformações lineares e matrizes

## Propriedades

### Álgebra Linear

Mariana Silveira - Cristian Coletti



## Aula passada

$U, V$  espaço vetorial,  $T : U \rightarrow V$  T.L,  $B$  base para  $U$ ,  $C$  base para  $V$ . Dado  $u \in U$



$$[F(u)]_C = [F]_{BC} [u]_B.$$

- ▶  $B = \{u_1, \dots, u_n\}$  e  $C = \{v_1, \dots, v_m\}$  bases de  $U$  e  $V$  respectivamente.

$$F(u_1) = a_{11}v_1 + \dots + a_{m1}v_m$$

$$\vdots$$

$$F(u_n) = a_{1n}v_1 + \dots + a_{mn}v_m$$

$$[F]_{B,C} = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}_{m \times n}$$

## Exemplo

$B = \{(1, 1), (0, 1)\}$  base de  $\mathbb{R}^2$  e  $C = \{3x, -1, x + x^2\}$  base de  $P_2(\mathbb{R})$ . Encontre a T.L.  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow P_2(\mathbb{R})$  tal que

$$[T]_{B,C} = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Modo (I):

$$\begin{aligned} T(1, 1) &= 0.3x + (-1).(-1) + (-1).(x + x^2) \\ &= 1 - x - x^2, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T(0, 1) &= 2.3x + 0.(-1) + 3.(x + x^2) \\ &= 9x + 3x^2. \end{aligned}$$

Dado  $u = (a, b) \in \mathbb{R}^2$ ,  $(a, b) = \alpha(1, 1) + \beta(0, 1)$ . Logo,

$$\alpha = a$$

$$\alpha + \beta = b.$$

Então  $\alpha = a$  e  $\beta = b - a$ , e

$$(a, b) = a(1, 1) + (b - a)(0, 1)$$

$$T(a, b) = aT(1, 1) + (b - a)T(0, 1)$$

$$T(a, b) = a(1 - x - x^2) + (b - a)(9x + 3x^2)$$

$$T(a, b) = a.1 + (-10a + 9b)x + (-4a + 3b)x^2$$

Modo (II) (Pela fórmula  $[F(u)]_C = [F]_{BC} [u]_B$ ).

Dado  $u = (a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$[u]_B = \begin{bmatrix} a \\ b - a \end{bmatrix}$$

Então

$$[T(u)]_C = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b - a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2b - 2a \\ -a \\ -4a + 3b \end{bmatrix}$$

$$T(a, b) = (2b - 2a)(3x) + (-a)(-1) + (-4a + 3b)(x + x^2)$$

$$T(a, b) = a \cdot 1 + (-10a + 9b)x + (-4a + 3b)x^2$$

Modo (II) (Pela fórmula  $[F(u)]_C = [F]_{BC} [u]_B$ ).

Dado  $u = (a, b) \in \mathbb{R}^2$

$$[u]_B = \begin{bmatrix} a \\ b - a \end{bmatrix}$$

Então

$$[T(u)]_C = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b - a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2b - 2a \\ -a \\ -4a + 3b \end{bmatrix}$$

$$T(a, b) = (2b - 2a)(3x) + (-a)(-1) + (-4a + 3b)(x + x^2)$$

$$T(a, b) = a.1 + (-10a + 9b)x + (-4a + 3b)x^2$$

## Exemplo

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 5 \\ 2 & 4 & -1 \end{bmatrix}$$

Fixadas  $B, C$  bases canônicas de  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$  respectivamente, encontre  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

T.L. tal que: (i)  $[T]_{BC} = A$  e que (ii):  $[T(u)]_C = A [u]_B$  para  $u \in \mathbb{R}^3$ .

Seja  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . Então

$$[u]_B = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

com  $B = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  base de  $\mathbb{R}^3$

Logo

$$[T(u)]_C = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 5 \\ 2 & 4 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x - 3y + 5z \\ 2x + 4y - z \end{bmatrix}$$

$$T(x, y, z) = (x - 3y + 5z)(1, 0) + (2x + 4y - z)(0, 1)$$

$$T(x, y, z) = (x - 3y + 5z, 2x + 4y - z)$$

Observem a relação entre  $[T]_{B,C}$  e  $T$  quando fixamos as bases canônicas!

Observação: Quando  $B$ ,  $C$  são as bases canônicas, em geral usamos a notação

$$[T]_{B,C} = [T].$$

## Teorema

*Sejam  $U, V, W$  espaços vetoriais, e  $B, C, D$  bases de  $U, V, W$  respectivamente.*

*Se  $T_1 : U \rightarrow V$  e  $T_2 : V \rightarrow W$  são transformações lineares, então  $T_2 \circ T_1 : U \rightarrow W$  é linear*

$$[T_2 \circ T_1]_{B,D} = [T_2]_{C,D}[T_1]_{B,C}$$

- ▶ Exercício: Prove o Teorema acima.

## Teorema

Sejam  $U, V$  espaços vetoriais, e  $B, C$  bases de  $U, V$  respectivamente. Se  $T : U \rightarrow V$  é um isomorfismo, então

$$[T^{-1}]_{CB} = ([T]_{BC})^{-1}$$

Demonstração: Pelo teorema anterior,  $[T^{-1}]_{CB}[T]_{BC} = [T^{-1} \circ T]_{B,B} = [I]_{B,B}$

## Corolário

Se  $T : U \rightarrow V$  é T.L e  $B, C$  são bases para  $U$  e  $V$  respectivamente, então  $T$  é um isomorfismo se, e somente se,  $\det [T]_{B,C} \neq 0$ .

## Teorema

Sejam  $U, V$  espaços vetoriais, e  $B, C$  bases de  $U, V$  respectivamente. Se  $T : U \rightarrow V$  é um isomorfismo, então

$$[T^{-1}]_{CB} = ([T]_{BC})^{-1}$$

Demonstração: Pelo teorema anterior,  $[T^{-1}]_{CB}[T]_{BC} = [T^{-1} \circ T]_{B,B} = [I]_{B,B}$

## Corolário

Se  $T : U \rightarrow V$  é T.L e  $B, C$  são bases para  $U$  e  $V$  respectivamente, então  $T$  é um isomorfismo se, e somente se,  $\det [T]_{B,C} \neq 0$ .

## Teorema

Sejam  $U, V$  espaços vetoriais, e  $B, C$  bases de  $U, V$  respectivamente. Se  $T : U \rightarrow V$  é um isomorfismo, então

$$[T^{-1}]_{CB} = ([T]_{BC})^{-1}$$

Demonstração: Pelo teorema anterior,  $[T^{-1}]_{CB}[T]_{BC} = [T^{-1} \circ T]_{B,B} = [I]_{B,B}$

## Corolário

Se  $T : U \rightarrow V$  é T.L e  $B, C$  são bases para  $U$  e  $V$  respectivamente, então  $T$  é um isomorfismo se, e somente se,  $\det [T]_{B,C} \neq 0$ .

**Exemplo**

Sejam  $T_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $T_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que

$$[T_1]_{B,C} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

e

$$[T_2]_{C,D} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Com  $B = \{(1, 0), (0, 2)\}$ ,  $C = \{(\frac{1}{3}, 0, -3), (1, 1, 1), (2, 0, 5)\}$  e  $D = \{(2, 0), (1, 1)\}$

Encontre  $T_2 \circ T_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ .  $T_2 \circ T_1$  é um isomorfismo?

$$[T_2 \circ T_1]_{B,D} = [T_2]_{C,D} \cdot [T_1]_{B,C} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$T_2 \circ T_1(1, 0) = 1(2, 0) + 0(1, 1) = (2, 0),$$

$$T_2 \circ T_1(0, 2) = -2(2, 0) + 0(1, 1) = (-4, 0).$$

Dado  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ,

$(x, y) = \alpha(1, 0) + \beta(0, 2)$ . Portanto,

$$x = \alpha$$

$$y = 2\beta.$$

Assim,  $\alpha = x$  e  $\beta = \frac{y}{2}$  e

$(x, y) = x(1, 0) + \frac{y}{2}(0, 2)$ . Logo,

$$\begin{aligned} T_2 \circ T_1(x, y) &= xT(1, 0) + \frac{y}{2}T(0, 2) \\ &= x(2, 0) + \frac{y}{2}(-4, 0) = (2x - 2y, 0) \end{aligned}$$

como  $\det [T_2 \circ T_1]_{B,D} = 0$  então  $T_2 \circ T_1$  não é isomorfismo!

## Observação

Sejam  $B, C$  duas bases para um espaço vetorial  $V$  e  $I : V \rightarrow V$  o operador identidade.  $B = \{u_1, \dots, u_n\}$ ,  $C = \{v_1, \dots, v_n\}$ . Vamos construir  $[I]_{B,C}$ :

$$u_1 = I(u_1) = a_{11}v_1 + \dots + a_{n1}v_n$$

$$u_2 = I(u_2) = a_{12}v_1 + \dots + a_{n2}v_n$$

$$\vdots$$

$$u_n = I(u_n) = a_{1n}v_1 + \dots + a_{nn}v_n.$$

Elementos da base antiga como combinação linear dos elementos da base nova!

Então  $[I]_{B,C} = M_{B,C}$ .

## Proposição

Sejam  $B, C$  bases para um espaço vetorial  $V$  e  $T : V \rightarrow V$  uma transformação linear. Então

$$[T]_{CC} = M_{BC} [T]_{B,B} (M_{BC})^{-1}.$$

Demonstração:

$$\begin{aligned} [T]_{CC} &= [I \circ T \circ I]_{C,C} \\ &= [I]_{B,C} [T]_{B,B} [I]_{C,B} \\ &= M_{BC} [T]_{B,B} M_{CB} \\ &= M_{BC} [T]_{B,B} (M_{BC})^{-1}. \end{aligned}$$

## Exemplo

Se  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  é uma T.L tal que

$$[T] = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Calcule  $[T]_{B,B}$ ,  $B = \{(1, 1), (0, 2)\}$  Denotando por  $C$  a base canônica de  $\mathbb{R}^2$ , temos

$$[T]_{B,B} = M_{CB}[T](M_{CB})^{-1}$$

$$M_{BC} = (M_{CB})^{-1}$$

$$(1, 1) = 1(1, 0) + 1(0, 1)$$

$$(0, 2) = 0(1, 0) + 2(0, 1)$$

$$M_{BC} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$M_{CB} = (M_{BC})^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{2}{2} & 0 \\ \frac{-1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$[T]_{B,B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{-1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{-1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

### Remark

O conjunto de todas as T.L de um espaço vetorial  $U$  em um espaço vetorial  $V$ , que denotamos por  $\mathcal{L}(U, V)$ , munido com a soma  $(T_1 + T_2)(u) = T_1(u) + T(u_2)$  e o produto por escalar  $(\alpha T)(u) = \alpha T(u)$  é um espaço vetorial. Quando  $U = V$  denotamos este espaço por  $\mathcal{L}(U)$ .

## Definição

Dadas duas matrizes  $P$  e  $Q$  de ordem  $n$  dizemos que  $P$  e  $Q$  são **semelhantes** se existe uma matriz invertível  $M$  tal que  $Q = M^{-1}PM$ .

Exemplo:  $T \in \mathcal{L}(V)$ ,  $B, C$  bases para  $V$ . Vimos que

$$[T]_{C,C} = (M_{CB})^{-1}[T]_{B,B}M_{CB}$$

Matriz mudança de base de  $C$  para  $B$ .

Então  $[T]_{C,C}$  e  $[T]_{B,B}$  são semelhantes.

## Definição

Dizemos que uma matriz é **diagonalizável** se é semelhante a uma matriz diagonal.

## Definição

Dadas duas matrizes  $P$  e  $Q$  de ordem  $n$  dizemos que  $P$  e  $Q$  são **semelhantes** se existe uma matriz invertível  $M$  tal que  $Q = M^{-1}PM$ .

Exemplo:  $T \in \mathcal{L}(V)$ ,  $B, C$  bases para  $V$ . Vimos que

$$[T]_{C,C} = (M_{CB})^{-1}[T]_{B,B}M_{CB}$$

Matriz mudança de base de  $C$  para  $B$ .

Então  $[T]_{C,C}$  e  $[T]_{B,B}$  são semelhantes.

## Definição

Dizemos que uma matriz é **diagonalizável** se é semelhante a uma matriz diagonal.

## Definição

Dadas duas matrizes  $P$  e  $Q$  de ordem  $n$  dizemos que  $P$  e  $Q$  são **semelhantes** se existe uma matriz invertível  $M$  tal que  $Q = M^{-1}PM$ .

Exemplo:  $T \in \mathcal{L}(V)$ ,  $B, C$  bases para  $V$ . Vimos que

$$[T]_{C,C} = (M_{CB})^{-1}[T]_{B,B}M_{CB}$$

Matriz mudança de base de  $C$  para  $B$ .

Então  $[T]_{C,C}$  e  $[T]_{B,B}$  são semelhantes.

## Definição

Dizemos que uma matriz é **diagonalizável** se é semelhante a uma matriz diagonal.

## Definição

Dadas duas matrizes  $P$  e  $Q$  de ordem  $n$  dizemos que  $P$  e  $Q$  são **semelhantes** se existe uma matriz invertível  $M$  tal que  $Q = M^{-1}PM$ .

Exemplo:  $T \in \mathcal{L}(V)$ ,  $B, C$  bases para  $V$ . Vimos que

$$[T]_{C,C} = (M_{CB})^{-1}[T]_{B,B}M_{CB}$$

Matriz mudança de base de  $C$  para  $B$ .

Então  $[T]_{C,C}$  e  $[T]_{B,B}$  são semelhantes.

## Definição

Dizemos que uma matriz é **diagonalizável** se é semelhante a uma matriz diagonal.